

УКРАЇНА



1033

ПАТЕНТ

НА КОРИСНУ МОДЕЛЬ

№ 135893

СПОСІБ ОБРОБКИ ВНУТРІШНЬОЇ ПОВЕРХНІ ЦИЛІНДРІВ

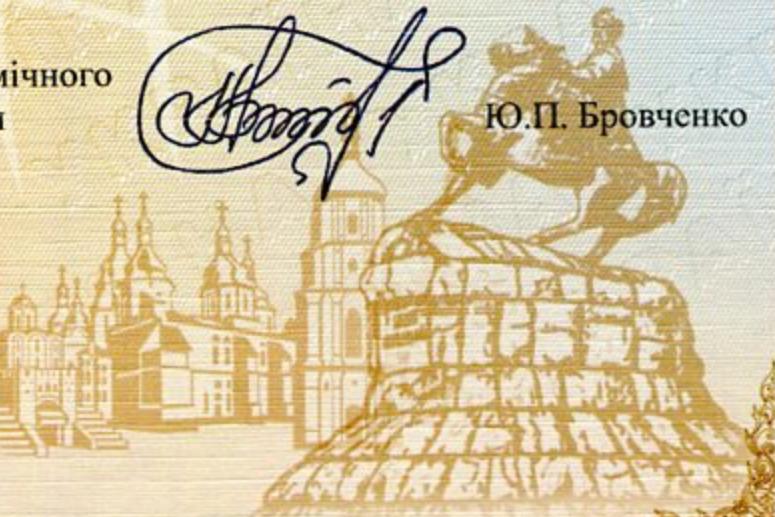
Видано відповідно до Закону України "Про охорону прав на винаходи і корисні моделі".

Зареєстровано в Державному реєстрі патентів України на корисні моделі **25.07.2019.**

Заступник Міністра економічного
розвитку і торгівлі України



Ю.П. Бровченко



(21) Номер заявки: **у 2019 01239**
 (22) Дата подання заяви: **07.02.2019**
 (24) Дата, з якої є чинними права на корисну модель: **25.07.2019**
 (46) Дата публікації відомостей про видачу патенту та номер бюллетеня: **25.07.2019, Бюл. № 14**

(72) Винахідники:
Анділахай Володимир Олександрович, UA,
Новіков Дмитро Федорович, UA,
Новіков Федір Васильович, UA,
Анділахай Олександр Олександрович, UA

(73) Власник:
ДЕРЖАВНИЙ ВИЩИЙ НАВЧАЛЬНИЙ ЗАКЛАД "ПРИАЗОВСЬКИЙ ДЕРЖАВНИЙ ТЕХНІЧНИЙ УНІВЕРСИТЕТ", вул. Університетська, 7, м. Маріуполь, Донецька обл., 87555, UA

(54) Назва корисної моделі:

СПОСІБ ОБРОБКИ ВНУТРІШНЬОЇ ПОВЕРХНІ ЦИЛІНДРІВ

(57) Формула корисної моделі:

Спосіб фінішної обробки внутрішньої поверхні циліндрів, що включає розточування отвору циліндрів з подальшим шліфуванням абразивним кругом, який відрізняється тим, що при шліфуванні вісь абразивного кола розташовують відносно осі циліндра під кутом, обумовленим залежністю:

$$\alpha = \arccos\left(\frac{V_{\text{дет}}}{V_{\text{абр. кр}}}\right),$$

де $V_{\text{дет}}$ - вектор швидкості оброблюваної деталі (циліндра) в зоні обробки, м/с;

$V_{\text{абр. кр}}$ - вектор швидкості периферії абразивного круга, м/с.

Державне підприємство
«Український інститут інтелектуальної власності»
(Укрпатент)

Оригіналом цього документа є електронний документ з відповідними реквізитами, у тому числі з накладеним електронним цифровим підписом уповноваженої особи Міністерства економічного розвитку і торгівлі України та сформованою позначкою часу.

Ідентифікатор електронного документа 2601220719.

Для отримання оригіналу документа необхідно:

1. Зайти до ІДС «Стан діловодства за заявками на винаходи та корисні моделі», яка розташована на сторінці <http://base.uipv.org/searchInvStat/>.
2. Виконати пошук за номером заяви.
3. У розділі «Документи Укрпатенту» поруч з реєстраційним номером документа натиснути кнопку «Завантажити оригінал» та ввести ідентифікатор електронного документа.

Ідентичний за документарною інформацією та реквізитами паперовий примірник цього документа містить 2 арк., які пронумеровані та прошиті металевими люверсами.

Уповноважена особа Укрпатенту

I.Є. Матусевич

25.07.2019





УКРАЇНА

(19) UA

(11) 135893

(13) U

(51) МПК

B23Q 15/02 (2006.01)

МІНІСТЕРСТВО
ЕКОНОМІЧНОГО
РОЗВИТКУ І ТОРГІВЛІ
УКРАЇНИ

(12) ОПИС ДО ПАТЕНТУ НА КОРИСНУ МОДЕЛЬ

- (21) Номер заявики: u 2019 01239
 (22) Дата подання заявики: 07.02.2019
 (24) Дата, з якої є чинними 25.07.2019
 права на корисну
 модель:
 (46) Публікація відомостей 25.07.2019, Бюл.№ 14
 про видачу патенту:

- (72) Винахідник(и):
 Анділахай Володимир Олександрович
 (UA),
 Новіков Дмитро Федорович (UA),
 Новіков Федір Васильович (UA),
 Анділахай Олександр Олександрович
 (UA)
 (73) Власник(и):
 ДЕРЖАВНИЙ ВІЩИЙ НАВЧАЛЬНИЙ
 ЗАКЛАД "ПРИАЗОВСЬКИЙ ДЕРЖАВНИЙ
 ТЕХНІЧНИЙ УНІВЕРСИТЕТ",
 вул. Університетська, 7, м. Маріуполь,
 Донецька обл., 87555 (UA)

(54) СПОСІБ ОБРОБКИ ВНУТРІШНЬОЇ ПОВЕРХНІ ЦИЛІНДРІВ

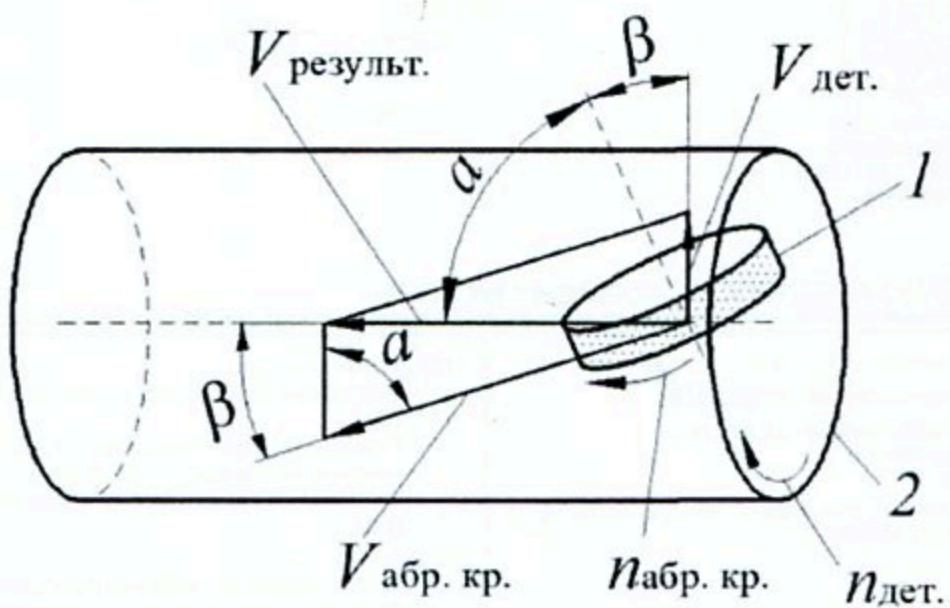
(57) Реферат:

Спосіб фінішної обробки внутрішньої поверхні циліндрів включає розточування отвору циліндрів з подальшим шліфуванням абразивним кругом. При шліфуванні вісь абразивного кола розташовують відносно осі циліндра під кутом, обумовленим залежністю:

$$\alpha = \arccos\left(\frac{V_{\text{дет}}}{V_{\text{абр. кр}}}\right),$$

де $V_{\text{дет}}$ - вектор швидкості оброблюваної деталі (циліндра) в зоні обробки, м/с;
 $V_{\text{абр. кр}}$ - вектор швидкості периферії абразивного круга, м/с.

UA 135893 U



Корисна модель належить до області металообробки і може бути використана для шліфування отворів, зокрема, гідро- та пневмоциліндрів. Відомий спосіб фінішної обробки внутрішньої поверхні гідро- і пневмоциліндрів, званий - хонінгуванням (див. Куликов С.І. Хонінгування. Довідковий посібник. М.: Машинобудування, 1973. - 168 с.).

5 Зазначений спосіб полягає в зворотньо-поступальному русі абразивних брусків уздовж твірної отвору, при одночасному обертанні і поступальному русі вздовж осі хонінгувальної головки або оброблюваного отвору, однак цей спосіб характеризується низькою продуктивністю, отже, високою трудомісткістю обробки отворів. Причиною низької продуктивності є зворотно-поступальний рух інструмента, який в кожен зворотній хід знижує 10 швидкість до нуля, тобто проходить через "крайні мертві точки". Разом з тим в результаті складання зворотно-поступального руху абразивних брусків уздовж твірної отвору і одночасного обертання хонінгувальної головки або оброблюваного отвору утворюються оброблювальні риски, спрямовані під кутом до осі отвору, що викликає підвищений знос ущільнень поршня.

15 Відомий спосіб, в якому фінішна обробка внутрішньої поверхні гідро- і пневмоциліндрів здійснюється завдяки одночасному обертанню оброблюваного циліндра і абразивного круга, вісь якого розташовані перпендикулярно до осі обертання циліндра, при цьому вектор швидкості абразивного круга в зоні обробки спрямовані уздовж твірної оброблюваного циліндра, при цьому здійснюється поступальний рух абразивного круга вздовж осі циліндра, завдяки чому здійснюється обробка по всій довжині циліндра (див. корисна модель патент 20 України № 125568 МПК B23Q 15/02 (2006.01) - прототип.

25 Недоліком такого способу є те, що незважаючи на напрямок обертання абразивного круга в зоні обробки уздовж твірної циліндра в процесі обробки оброблювальні риски, тобто сліди, які утворюються від впливу абразивного круга, спрямовані не вздовж твірної оброблюваного циліндра, а під деяким кутом відносно твірної оброблюваного отвору. Це пояснюється тим, що напрямок оброблювальних рисок є результатуючою складанням двох векторів: вектора швидкості обертання оброблюваного циліндра і вектора швидкості абразивного круга вздовж осі циліндра.

30 Оскільки в процесі експлуатації (гідро) пневмоциліндра поршень переміщується в основному напрямку, тобто вздовж твірної, а оброблювальні риски розташовані під деяким кутом, останні піддають ущільнення поршня підвищенню зносу, що негативно позначається на працездатності (гідро) пневмоциліндра при його подальшій експлуатації.

35 У зазначеному способі фінішна обробка здійснюється після розточування на токарному або розточувальному верстатах. При подальшому внутрішньому шліфуванні через обертання циліндра оброблювальні риски не збігаються за напрямком з напрямком руху поршня. При цьому чим більше продуктивність обробки тим більше кут між напрямком оброблювальних рисок і твірної циліндричної поверхні. Це пояснюється тим, що для збільшення продуктивності обробки необхідно збільшити частоту обертання оброблюваного циліндра, а це призведе до збільшення кута між напрямком оброблювальних рисок і твірної циліндра.

40 Таким чином, недосконалість згаданих способів полягає в тому, що і хонінгування, і внутрішнє шліфування не забезпечують збіг напрямку оброблювальних рисок і напрямку твірної циліндричної поверхні, а також обмежують продуктивність обробки.

В основу корисної моделі поставлена задача - удосконалити спосіб обробки внутрішніх поверхонь циліндрів, в якому за рахунок зміни умов шліфування досягається підвищення продуктивності обробки та якості оброблюваної поверхні.

45 Для вирішення поставленої задачі в способі обробки внутрішньої поверхні циліндрів, що містить розточування внутрішньої поверхні циліндра з подальшим шліфуванням абразивним кругом, відповідно до корисної моделі, при шліфуванні вісь абразивного круга розташовують під кутом α до вектора швидкості обертання циліндра (деталі), що визначається залежністю

$$\alpha = \arccos \left(\frac{V_{\text{дет}}}{V_{\text{абр. кр}}} \right),$$

де $V_{\text{дет}}$ - вектор швидкості оброблюваної деталі (циліндра) в зоні обробки, м/с; $V_{\text{абр. кр}}$ - вектор швидкості периферії абразивного круга, м/с.

Суть корисної моделі пояснюється кресленням, де представлені абразивний круг 1 і оброблюваний циліндр 2.

55 Вектор швидкості оброблюваної деталі $V_{\text{дет}}$ спрямований вгору, по дотичній до циліндричної поверхні, вектор швидкості абразивного круга $V_{\text{абр. кр}}$, повернутий на кут β щодо твірної циліндра 2, завдяки чому результуючий вектор швидкості отримує напрямок уздовж твірної циліндричної поверхні. Таким чином, в результаті складання швидкостей оброблювальні риски одержують направлення уздовж осі циліндра.

Вектор швидкості подачі абразивного круга спрямований уздовж осі циліндра, тому не впливає на напрямок оброблювальних рисок.

Відповідно до розрахункової схеми кут β нахилу осі абразивного круга відносно вертикалі забезпечує отримання результируючої двох векторів: вектора швидкості абразивного круга $V_{\text{абр. кр}}$ і вектора швидкості обертання деталі (циліндра) $V_{\text{дет}}.$ Кут β визначається наступною залежністю:

$$\beta = \arcsin \left(\frac{V_{\text{дет}}}{V_{\text{абр. кр}}} \right).$$

З розрахункової схеми випливає, що кути α рівні, тому що мають сторони зі взаємоперпендикулярними сторонами, тоді кут α між віссю циліндра (результиуючої паралелограма) і віссю абразивного круга визначається наступною залежністю:

$$\alpha = \arccos \left(\frac{V_{\text{дет}}}{V_{\text{абр. кр}}} \right), \quad (1)$$

де $V_{\text{дет}}$ - вектор швидкості оброблюваної деталі (циліндра) в зоні обробки, м/с; рекомендована швидкість оброблюваної деталі (циліндра) - 10 м/с;

$V_{\text{абр. кр}}$ - вектор швидкості периферії абразивного круга, м/с; рекомендована швидкість абразивного круга - 35 м/с. (Див. Терган В.С. Шліфування на круглошліфувальних верстатах. Терган В.С., Доктор Л.Ш. Підручник для проф-тех. училищ. Вид. 2-е, перераб. і доп. М., "Вища школа", 1977. - 248 с.).

Для забезпечення поздовжнього напрямку оброблювальних рисок напрямок обертання абразивного круга на вигляді зверху і оброблюваного циліндра (деталі) на вигляді зліва (в торець) має бути однаковим, тобто обидва за годинниковою стрілкою або обидва проти годинникової стрілки.

Приклад конкретного виконання.

При зазначеных швидкостях абразивного круга 35 м/с і оброблюваного циліндра 10 м/с кут нахилу осі абразивного круга відносно осі циліндра, що забезпечує поздовжню орієнтацію оброблювальних рисок складає:

$$\alpha = \arccos \left(\frac{10}{35} \right) = 75^\circ.$$

З іншого боку, при обробці шліфувальною головкою з іншим кутом нахилу, наприклад, при використанні шліфувального пристрою з кутом нахилу осі обертання шпинделя, рівним 60° , і частотою обертання шпинделя 2800 об./хв., що відповідає швидкості 35 м/с, необхідно для суміщення напрямку оброблювальних рисок з твірною циліндра визначити відповідно до запропонованої залежності (1) частоту обертання оброблюваного циліндра.

Після підстановки в формулу (1)

$$60^\circ = \arccos \left(\frac{V_{\text{цил}}}{35} \right)$$

отримаємо

$$\cos 60^\circ = \frac{1}{2} = \frac{V_{\text{цил}}}{35}.$$

Звідки

$$V_{\text{цил}} = \frac{35}{2} = 17,5 \text{ м/с.}$$

Наведений приклад показує, що при збереженні напрямку оброблювальних рисок уздовж осі циліндра зі зменшенням кута нахилу осі абразивного круга відносно осі циліндра швидкість обертання деталі (циліндра) збільшується, отже, збільшується і продуктивність обробки.

ФОРМУЛА КОРИСНОЇ МОДЕЛІ

Спосіб фінішної обробки внутрішньої поверхні циліндрів, що включає розточування отвору циліндрів з подальшим шліфуванням абразивним кругом, який відрізняється тим, що при

шліфуванні вісь абразивного кола розташовують відносно осі циліндра під кутом, обумовленим залежністю:

$$\alpha = \arccos \left(\frac{V_{\text{дет}}}{V_{\text{абр. кр}}} \right),$$

де $V_{\text{дет}}$ - вектор швидкості оброблюваної деталі (циліндра) в зоні обробки, м/с;
 5 $V_{\text{абр. кр}}$ - вектор швидкості периферії абразивного круга, м/с.

