

**Дискретная модель рыночной адаптации****Воронин А.В. , Гунько О.В.**

Для экономистов – теоретиков всегда актуальной является проблема конструирования модели механизма формирования цен на выпускаемую предприятиями продукцию. Наиболее важным здесь является синтез двух различных подходов в ценообразовании. Так, с одной стороны, с позиций А. Маршалла, классическая теория фирмы постулирует, что в случае производственного равновесия цена выпускаемой продукции должна быть равна предельным издержкам предприятия. С другой стороны, руководствуясь теорией Л. Вальраса, так называемая «паутинная» модель рыночной цены допускает существование равновесной цены при равенстве объемов спроса и предложения товара. Вполне очевидно, что оба подхода взаимно дополняют друг друга и позволяют учитывать в рамках единой динамической экономической системы совместный эффект от взаимодействия не только избытков спроса и предложения, а также превышения цены спроса над ценой предложения и наоборот.

К настоящему времени известен ряд работ, посвященных данной проблеме и получены соответствующие результаты для динамических систем с непрерывным изменением времени [1-7]. Наше дальнейшее изложение будет посвящено процессам, где время является дискретно меняющейся величиной.

Пусть рынок какого-либо отдельного товара (продукта) характеризуется двумя основными переменными;  $p = p(t)$  – цена, зависящая от времени  $t$ , единицы товара (продукта);  $y = y(t)$  – объем выпускаемой продукции, также меняющийся во времени  $t$ . Будем предполагать, что время  $t$  изменяется как целочисленная величина –  $t = 0, 1, 2, \dots$

Для формализации вышеупомянутых подходов Л. Вальраса и А. Маршалла необходимо определить еще ряд понятий:

- 1)  $D = D(p, y, t)$  – объем спроса на товарном рынке;
- 2)  $S = S(p, y, t)$  – объем предложения продукта;
- 3)  $P_d = P_d(p, y, t)$  – рыночная цена спроса;
- 4)  $P_s = P_s(p, y, t)$  – рыночная цена предложения;

Динамический процесс реализуется при наличии запаздывания на стороне спроса или предложения. Одним из наиболее простейших допущений в дискретном анализе является сосредоточенное запаздывание или отставание функции предложения на некоторый интервал времени:

$$D(p, y, t) = S(p, y, t - T_1)$$

Данное соотношение имеет место в случае, когда необходимо конечное время  $T_1$  для формирования требуемого объема предложения. С другой стороны, производитель строит свои ожидания будущей цены, которая имела место на рынке, т.е. на цену предыдущего периода  $T_2$ :

$$P_S(p, y, t) = P_d(p, y, t - T_2)$$

Далее мы сосредоточим внимание на модели с одинаковыми запаздываниями  $T_1 = T_2 = 1$ . Тогда получим динамическую систему следующего вида

$$\begin{cases} D(p, y, t) = S(p, y, t - 1) \\ P_S(p, y, t) = P_d(p, y, t - 1) \end{cases} \quad (1)$$

Система (1) является слишком общей для анализа и поэтому необходимо выдвинуть дополнительные гипотезы, конкретизирующие явное представление всех вышеуказанных функций. В этой связи допустим, что предложение товара  $S(p, y, t)$  равно объему произведенной продукции  $y(t)$ , а цена спроса  $P_d(p, y, t)$  есть цена единицы продукции  $p(t)$ . Функция спроса  $D(p, y, t)$  будет считаться традиционной, т.е. линейной убывающей функцией цены  $p(t)$ :  $D(p, y, t) = d_0(t) - d_1 p(t)$ , где  $d_1 = \text{const} > 0$ ;  $d_0(t)$  — автономная тенденция изменения спроса. Относительно цены предложения  $P_S(p, y, t)$ , являющейся по сути предельными издержками производственных затрат, положим, что она состоит из условно переменных затрат, линейно зависящих от объема продукции  $y(t)$  и условно постоянных затрат  $S_0(t)$ , зависящих только от времени  $t$  и не зависящих от объема выпуска  $y(t)$ :

$$P_S(p, y, t) = S_1 \cdot y(t) - S_0(t),$$

где  $S_1 = \text{const} > 0$ .

С учетом всех выдвинутых допущений, система (1) примет вид системы двух линейных разностных уравнений первого порядка для переменных  $p(t)$  и  $y(t)$ :

$$\begin{cases} d_0(t) - d_1 \cdot p(t) = y(t-1) \\ S_1 \cdot y(t) - S_0(t) = p(t-1) \end{cases} \quad (2)$$

при этом будем считать в начальный момент  $t=0$  заданными цену  $p(0)$  и объем  $y(0)$ . Представим систему (2) в форме уравнений, разрешенных относительно  $p(t)$  и  $y(t)$ :

$$\begin{cases} p(t) = -\frac{1}{d_1} y(t-1) + \frac{d_0(t)}{d_1}, \\ y(t) = \frac{1}{S_1} p(t-1) + \frac{S_0(t)}{S_1}. \end{cases} \quad (3)$$

Дальнейшие преобразования допускают трансформацию системы (3) в два независимых разностных уравнения второго порядка для каждой искомой переменной:

$$p(t) + p(t-2)/S_1 d_1 = (S_1 d_0(t) - S_0(t-1))/S_1 d_1 \quad (6)$$

$$y(t) + y(t-2)/S_1 d_1 = (d_0(t-1) + d_1 S_0(t))/S_1 d_1 \quad (7)$$

Очевидно, что по своему внешнему виду уравнения (4) и (5) отличаются только правыми частями

Рассмотрим простейший случай динамического поведения (4), (5) в случае постоянных значений  $d_0$  и  $S_0$ . Тогда (4) и (5) будут иметь вид разностных уравнений второго порядка с постоянными правыми частями.

$$p(t) + \frac{1}{S_1 d_1} p(t-2) = \frac{S_1 d_0 - S_0}{S_1 d_1} \quad (6)$$

$$y(t) + \frac{1}{S_1 d_1} y(t-2) = \frac{d_0 + d_1 S_0}{S_1 d_1} \quad (7)$$

Система (6), (7) на больших временах  $t$  обладает равновесным решением.

$$p^* = \frac{S_1 d_0 - S_0}{1 + S_1 d_1}, \quad y^* = \frac{d_0 + d_1 S_0}{1 + S_1 d_1} \quad (8)$$

Поэтому представляется удобным ввести новые переменные  $\tilde{p} = p - p^*$  и  $\tilde{y} = y - y^*$ , являющиеся по своему смыслу отклонениями от равновесных значений. Тогда уравнения (6),(7) в новых переменных примут форму однородных разностных уравнений второго порядка для  $\tilde{p}(t)$  и  $\tilde{y}(t)$  с соответствующими начальными условиями  $\tilde{p}(0) = p(0) - p^*$ ,  $\tilde{y}(0) = y(0) - y^*$ .

Все это имеет конкретный экономический смысл, так как интерес представляет именно отклонение от положения равновесия. Итак, имеем

$$\tilde{p}(t) + \frac{1}{S_1 d_1} \tilde{p}(t-2) = 0 \quad (9)$$

$$\tilde{y}(t) + \frac{1}{S_1 d_1} \tilde{y}(t-2) = 0 \quad (10)$$

Решения разностных уравнений (9), (10) хорошо известны и имеют вид:

$$\tilde{p}(t) = A_1 r^t \cos(\pi \cdot t/2) + A_2 r^t \sin(\pi \cdot t/2), \quad (11)$$

$$\tilde{y}(t) = B_1 r^t \cos(\pi \cdot t/2) + B_2 r^t \sin(\pi \cdot t/2), \quad (12)$$

где  $r = 1/\sqrt{S_1 d_1}$ .

Элементарные рассуждения о представлениях (11) и (12) позволяют сделать вывод о том, что отклонение от равновесных значений цены  $\tilde{p}(t)$  и объема  $\tilde{y}(t)$  совершают колебания вокруг  $p^*$  и  $y^*$  с одинаковой частотой  $\pi/2$ , но различными амплитудами и фазами, определяемыми начальными условиями.

Для определения постоянных  $A_1$  и  $A_2$  рассмотрим (11) при  $t=0$  и  $t=1$ :

$$\tilde{p}(0) = A_1, \quad \tilde{p}(1) = A_2 r$$

Следовательно, (11) перепишется в виде

$$\tilde{p}(t) = A_1 r^t \cos(\pi \cdot t/2) + A_2 r^t \sin(\pi \cdot t/2) \quad (13)$$

Аналогично,  $\tilde{y}(0) = B_1$ ,  $\tilde{y}(1) = B_2 r$

$$\tilde{y}(t) = r^t \tilde{y}(0) \cos(\pi \cdot t/2) + \frac{\tilde{y}(1)}{r} \sin(\pi \cdot t/2) \quad (14)$$

Величины  $\tilde{p}(1)$ ,  $\tilde{y}(1)$  могут быть легко найдены из системы (3):

$$p(1) = (d_0 - y(0))/d_1, \quad y(1) = (S_0 + p(0))/S_1,$$

$$\tilde{p}(1) = p(1) - p^*, \quad \tilde{y}(1) = y(1) - y^*.$$

Вполне очевидно, что вопрос об устойчивости положения равновесия  $p^*$ ,  $y^*$  должен рассматриваться с точки зрения динамики. В данном случае важным для нас является значение параметра  $r = 1/\sqrt{s_1 d_1}$ . При этом заметим, что  $s_1$  и  $d_1$  являются сугубо статическими параметрами.

Тем не менее при различных значениях  $r$  наблюдаются различные типы динамического поведения. Так, например, при  $r > 1$  ( $s_1 d_1 < 1$ ) колебания вокруг положения равновесия  $p^*$ ,  $y^*$  носят нарастающий «взрывной» характер, т.е. равновесие является неустойчивым. При  $r < 1$  ( $s_1 d_1 > 1$ ),

наоборот, колебания являются затухающими, что свидетельствует об устойчивости равновесного положения. В случае  $r=1$  ( $s_1 d_1 = 1$ ) равновесие называется «нейтральным», т.к. происходят колебания с постоянной амплитудой.

На рис. 1-3 представлены результаты моделирования переходных процессов для отклонений цен и объемов от своих равновесных значений. Вычисления произведены для следующих значений параметров,  $d_1 = 1; S_1 = 1 + \mu; d_0 = 3; S_0 = 2; p_0 = d_0/d_1; y_0 = S_0/S_1$  где  $\mu$  - малая знакопеременная величина [8]. На всех графиках отклонения цены представлены штрих-пунктирной линией, отклонения объема – точечной.

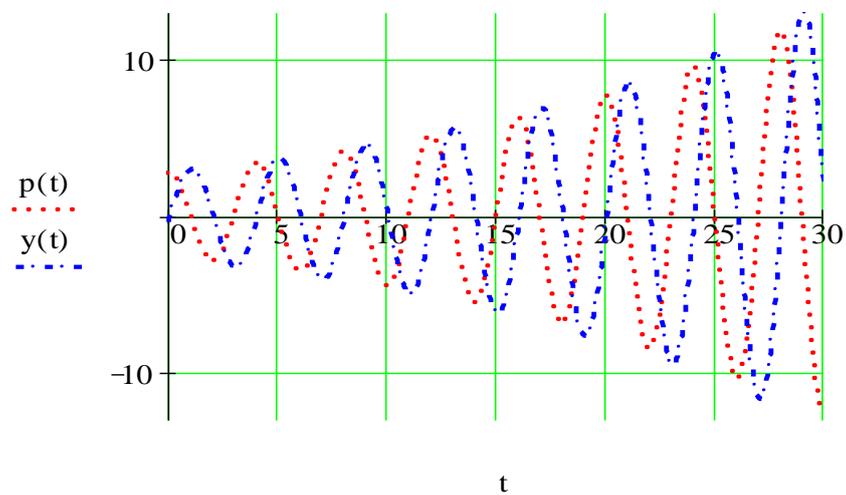


Рис. 1. Неустойчивый переходный процесс в системе (13), (14) при  $\mu = -0.1$ .

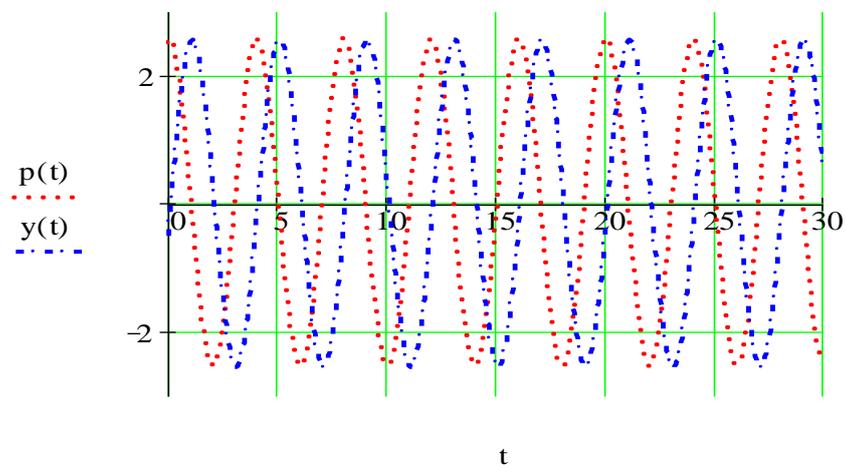


Рис. 2. Нейтральный переходный процесс в системе (13), (14) при  $\mu = 0$ .

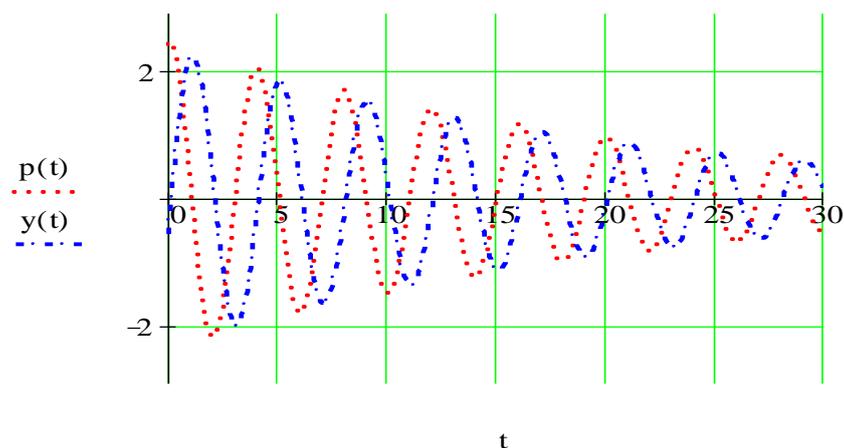


Рис. 3. Устойчивый переходный процесс в системе (13), (14) при  $\mu = 0.1$

Представляет содержательный интерес рассмотрение ситуации, когда автономная тенденция спроса  $d_0(t)$  содержит в себе периодическую составляющую, что, как правило, соответствует сезонным колебаниям рыночного спроса:

$$d_0(t) = d_0 + \varepsilon \cdot \sin(\omega t)$$

где  $\varepsilon$  - амплитуда и  $\omega$  - частота соответствующих колебаний. Кроме того, положим  $s_1 d_1 = 1$  с целью нейтрализации затухающих и взрывных периодических режимов в исследуемой экономической системе. С учетом выдвинутых предположений уравнения (4) и (5) примут вид:

$$p(t) + p(t-2) = S_1 d_0 - S_0 + S_1 \varepsilon \sin(\omega \cdot t) \quad (15)$$

$$y(t) + y(t-2) = d_1 S_0 + d_0 + \varepsilon \sin(\omega \cdot (t-1)) \quad (16)$$

Обозначим  $p_e = (S_1 d_0 - S_0)/2$ ,  $y_e = (d_1 S_0 - d_0)/2$  и введем переменные  $\bar{p} = p - p_e$ ,  $\bar{y} = y - y_e$ . Величины  $p_e$  и  $y_e$  соответствуют  $p^*$  и  $y^*$  при условии  $s_1 d_1 = 1$ . Тогда, в новых переменных уравнения (15), (16) преобразуются к форме:

$$\bar{p}(t+2) + \bar{p}(t) = S_1 \varepsilon \sin(\omega \cdot (t+2)) \quad (17)$$

$$\bar{y}(t+2) + \bar{y}(t) = \varepsilon \sin(\omega \cdot (t+1)) \quad (18)$$

или

$$\bar{p}(t+2) + \bar{p}(t) = S_1 \varepsilon \sin(2\omega) \cos(\omega \cdot t) + S_1 \varepsilon \cos(2\omega) \sin(\omega \cdot t) \quad (19)$$

$$\bar{y}(t+2) + \bar{y}(t) = \varepsilon \sin \omega \cdot \cos(\omega \cdot t) + \varepsilon \cos \omega \cdot \sin(\omega \cdot t) \quad (20)$$

Очевидно, что каждое из уравнений (19) и (20) можно переписать так:

$$x(t+2) + x(t) = R_1 \cos(\omega \cdot t) + R_2 \sin(\omega \cdot t) \quad (21)$$

Его общее решение имеет вид:

$$x(t) = C_1 \cos(\pi \cdot t/2) + C_2 \sin(\pi \cdot t/2) + u(t) \quad (22)$$

где  $u(t) = Q_1 \cos(\omega t) + Q_2 \sin(\omega t)$  – некоторое частное решение (21) с неопределенными коэффициентами  $Q_1, Q_2$ . Для их нахождения подставим  $u(t)$  в уравнение (21). В результате подстановки и выполнения необходимых преобразований, получим:

$$Q_1 = (1/2)(R_1 - \operatorname{tg} \omega \cdot R_2), \quad Q_2 = (1/2)(\operatorname{tg} \omega \cdot R_1 + R_2).$$

Постоянные  $C_1, C_2$  будут найдены из (22) при подстановке  $t=0$  и  $t=1$ :

$$C_1 = x(0) - Q_1, \quad C_2 = x(1) - Q_1 \cos \omega - Q_2 \sin \omega.$$

С учетом вышеизложенного после очевидных вычислений будем иметь:

а) решение уравнения (19):

$$\bar{p}(t) = C_1 \cos(\pi \cdot t/2) + C_2 \sin(\pi \cdot t/2) + S_1 \varepsilon \sin(\omega(t+1))/2 \cos \omega \quad (23)$$

где  $C_1 = \bar{p}(0) - (S_1 \varepsilon / 2) \operatorname{tg} \omega$ ,  $C_2 = \bar{p}(1) - S_1 \varepsilon \cdot \sin \omega$ .

б) решение уравнения (20)

$$\bar{y}(t) = C_1 \cos(\pi \cdot t/2) + C_2 \sin(\pi \cdot t/2) + (\varepsilon / 2 \cos \omega) \sin(\omega t), \quad (24)$$

где  $C_1 = \bar{y}(0)$ ,  $C_2 = \bar{y}(1) - (\varepsilon / 2) \operatorname{tg} \omega$ .

Из явного вида решений (23), (24) следует, что в данном случае происходит наложение двух гармонических колебаний: свободных и вынужденных. Свободные колебания полностью определены начальными условиями с собственной частотой  $\pi/2$  и никак не зависят от сезонной составляющей спроса.

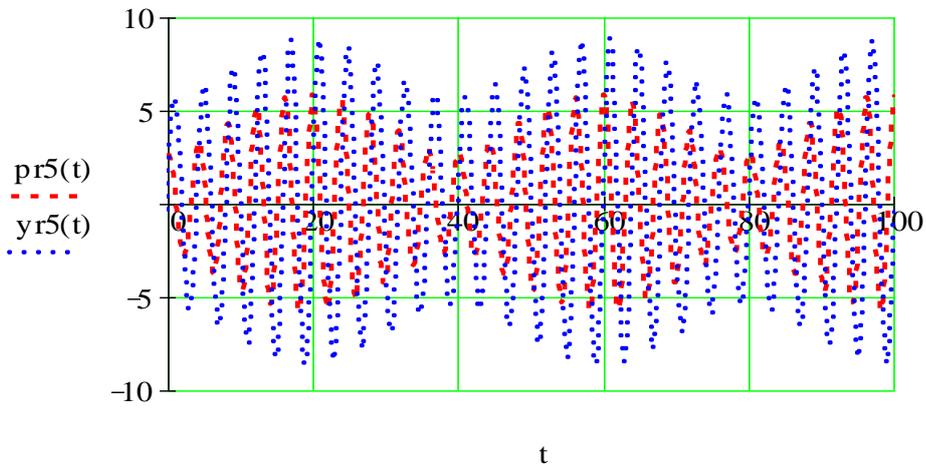
Вынужденные колебания происходят с частотой сезонной компоненты  $\omega$  и никоим образом не зависят от начальных условий. Когда  $\omega = \pi/2$ , выражения (23) и (24) теряют смысл из-за имеющейся неопределенности, которая может быть раскрыта по правилу Лопиталья при  $\omega \rightarrow \pi/2$ . Предельный переход приводит к следующим результатам:

$$\bar{p}(t) = \bar{p}(0) \cos(\pi \cdot t/2) + \bar{p}(1) \sin(\pi \cdot t/2) + (S_1 \varepsilon / 2)(t-1) \sin(\pi \cdot t/2) \quad (25)$$

$$\bar{y}(t) = \bar{y}(0) \cos(\pi \cdot t/2) + \bar{y}(1) \sin(\pi \cdot t/2) - (\varepsilon / 2) \cos(\pi \cdot t/2) \quad (26)$$

Легко заметить, что в (25) и (26) присутствуют слагаемые с линейно растущими амплитудами колебаний, что характеризует явление резонанса

при совпадении собственной частоты с частотой автономного изменения спроса.

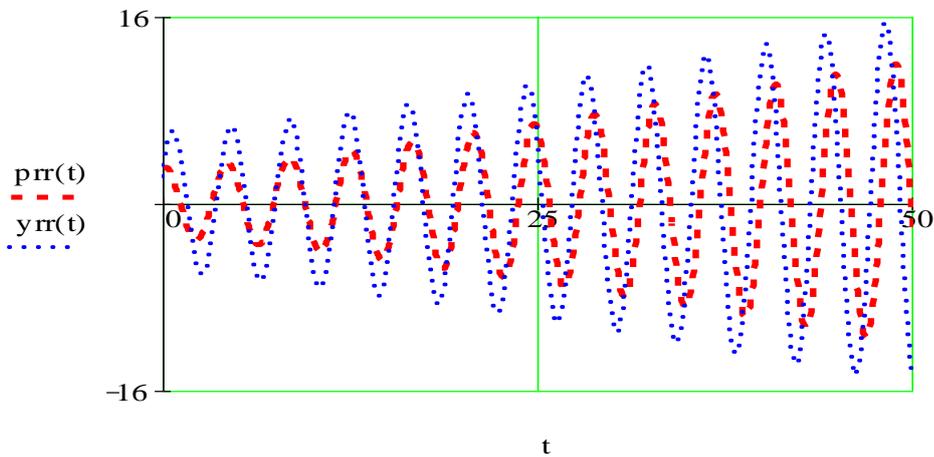


**Рис. 4. Гармонические биения при близости частот свободных и вынужденных колебаний.**

На рис. 4 представлены результаты взаимодействия частот свободных и вынужденных колебаний при условии достаточной близости их частот при

следующих значениях  $\omega = \frac{\pi}{2} 0.9$ ;  $d_1 = 1$ ;  $S_1 = 1 + \mu$ ;  $d_0 = 3$ ;  $S_0 = 2$ ;

$$p_0 = d_0/d_1; \quad y_0 = S_0/S_1.$$



**Рис. 5. Резонанс в динамической системе (15), (16).**

На рис. 5 изображен резонансный случай динамической системы (23), (24), где частоты вынужденных и свободных колебаний совпадают, что соответствует решениям (25),(26).

В заключение необходимо подчеркнуть, что наличие автономных колебаний на стороне спроса, обусловленных, например, сезонными факторами, рождает различные типы циклических режимов исследуемых в

работе динамических систем. В качестве примера в результате математического моделирования пред'явлены численные расчеты таких явлений , как гармонические биения и резонанс.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Балацкий Е.В. Рыночное ценообразование и производственные циклы // Экономика и математические методы. – 2005. – т.41. – №1. – с.37-44.
2. Воронин А.В. Бифуркации в модели Вальраса – Маршалла / Воронин А.В., Евтушенко С.А., Московкин В.М. // Бизнес Информ – 2002 – №1–2. – с.51-53.
3. Внукова Н.Н. Адаптационные механизмы производственно – экономической системы / Внукова Н.Н., Воронин А.В., Бондаренко А.В. // Економіка: проблеми теорії та практики: Збірник наук. праць. – Дніпропетровськ, ДНУ, 2009, Вип. 253, т.3. – с.756-774.
4. Кизим Н.А. Модель производственного цикла / Кизим Н.А., Воронин А.В. // Бизнес Информ – 2006 – №6. – с.71-74.
5. Воронин А.В. Нелинейность в неоклассических моделях «спрос-предложение»// Бизнес Информ – 2006 – №11. – с.85-88.
6. Воронин А.В.Сложная динамика производственно- экономической системы // Бизнес Информ – 2007 – №1-2. – с.109-112.
7. Воронин А.В. Структурная неустойчивость рыночного положения фирмы // Бизнес Информ – 2007 – №6. – с.67-70.
8. Гунько О.В. Використання середовища Mathcad при вивченні навчальної дисципліни «Математика для економістів»/ Гунько О.В. , Харків: Вид. ХНЕУ, 2010, – 288 с.